



2014 年惯性技术第十六次学术交流会 征文通知

按照中国惯性技术学会 2014 年工作计划，为交流和展示我国惯性技术近年来的研究成果，促进惯性技术的发展，上海市惯性技术学会与南京惯性技术学会将于 2014 年 10 月（在江苏省苏州或者无锡，具体时间和地点待定）联合召开第十六次惯性技术学术交流会。欢迎各团体会员单位、广大会员及从事惯性技术研究、生产和应用的科技工作者踊跃投稿。现将征文及有关要求通知如下：

一、征文内容

1. 国内外惯性技术的新进展：以综述性报告为主阐述新技术发展动态和发展趋势；
2. 微型惯性仪表技术：针对小型化、微型化趋势的惯性表头技术发展情况；
3. 光学陀螺及其惯性系统技术：针对国内目前光学陀螺的发展情况，与国外产品对比，今后的发展方向；
4. 多源信息融合和组合导航系统技术：目前多源信息融合和组合导航系统的发展情况以及今后的需求；
5. 航空、航海、航天导航定位与控制及相关领域的新技术：目前国内导航定位的应用情况，以及针对北斗导航系统的应用系统状况；
6. 深空探测、卫星导航与信息融合技术：针对深空探测、卫星导航方面的新的需求以及目前的发展情况；
7. 机电一体化设计技术及惯性仪表加工技术：针对 3D 打印技术的机电设计以及制作过程的 3D 打印技术应用；
8. 新型惯性仪表及系统的现状与发展综述；
9. 惯性系统测试技术及数据处理技术；
10. 智能交通系统；
11. 惯性系统标定测试与评估技术；
12. 其它相关技术。

二、征文要求

1. 要求论文论点鲜明、论据可靠，文字精炼，应具有一定的学术或应用价值，凡已在全国性学术会议或全国性公开刊物上发表过的论文不再征稿。
2. 来稿请附 300 字左右的中、英文摘要和 3-8 个关键词。
3. 论文请用 Word 编排录入，文中外文字母、数码、符号要求工整、清晰，

图表规范，量和单位符合标准。论文格式见附件。

4. 受各类基金资助的论文，请注明项目名称及编号。
5. 版权纠纷，作者自负。
6. 论文不得涉及国家秘密。
7. 请按时用电子邮件将论文发至联系人，并附第一作者工作单位，通讯地址，联系电话，邮政编码等信息。
8. 论文一经录用，即用电子邮件通知第一作者。

三、重要信息

本次会议将出版会议论文集，交流会评选的优秀论文，在征求作者意见后将推荐到《中国惯性技术学报》发表。

详细情况请关注：<http://www.njsit.org.cn/>

四、重要日期

2014年9月20日前提交论文正式稿(电子稿)，2014年9月30日前给出是否录用的通知。

五、投稿方法（请通过 EMAIL 方式提交论文的电子版）

1、上海市惯性技术学会

联系人：陶健美 电话：021-64820536

通讯地址：上海市宜山路 710 号上海市惯性技术学会办公室

邮编：200233

电子邮箱：taojianmei@803.sast.casc(内网) ssit803@163.com (外网)

2、南京惯性技术学会

联系人：赵伟 电话：025-84892304-804/13512538753 传真：025-84892304
转 819

电子信箱：zhwac@nuaa.edu.cn

通讯地址：江苏省南京市御道街 29 号南京航空航天大学自动化学院导航研究中心

邮编：210016



